

## **Умная солнечная панель «Подсолнух»**

Цель проекта: автоматизация поворота солнечной панели для получения большего количества энергии.

### **Принцип работы солнечного трекера**

Умная солнечная панель работает так: 4 светорезистора получают информацию об источниках света, сравнивают их и подают сигнал сервоприводу для поворота на самый яркий источник света.

Размеры корпуса: 9,8x7,5 см

### **Актуальность**

<b>Преимущества</b>	<b>Работа в различных условиях</b>	<b>Энергоэффективность</b>
Максимизация солнечного света, увеличение производительности.	Способность приспосабливаться к изменениям положения солнца в течение дня и в разные сезоны.	Эффективное использование солнечной энергии даже при изменяющемся положении солнца.

### **Применение солнечного трекера**

**Увеличение энергии:** Эффективное использование солнечной энергии

**Автономность:** Использование в удаленных местах.

**Экономия энергии:** Максимизирует захват солнечной энергии, повышая энергоэффективности.

**Повышенная производительность:** Обеспечивает большее количество получаемой солнечной энергии по сравнению с статическими панелями.

Код:

```
1 #include <Servo.h>
2 int sensX = 0;
3 int sensY = 0;
4 int ang1X = 90;
5 int ang1Y = 90;
6 int tolerance = 40;
7 Servo servX;
8 Servo servY;
9 Servo ser1X;
10 Servo ser1Y;
11 Servo ser2X;
12 Servo ser2Y;
13 Servo ser3X;
14 Servo ser3Y;
15 Servo ser4X;
16 Servo ser4Y;
17 void setup() {
18     Serial.begin(9600);
19     servX.attach( 2); servX.write(90);
20     servY.attach( 3); servY.write(90);
21
22     ser1X.attach( 4); ser1X.write(90);
23     ser1Y.attach( 5); ser1Y.write(90);
24     ser2X.attach( 6); ser2X.write(90);
25     ser2Y.attach( 7); ser2Y.write(90);
26
27     ser3X.attach( 8); ser3X.write(90);
28     ser3Y.attach( 9); ser3Y.write(90);
29     ser4X.attach(10); ser4X.write(90);
30     ser4Y.attach(11); ser4Y.write(90);
31 }
32
33 void loop() {
34     sensX = analogRead(A0);
35     sensY = analogRead(A1);
36
37     if ( sensX < (512-tolerance) ){if (ang1X < 180) ang1X++;}
38     if ( sensX > (512+tolerance) ){if (ang1X > 0) ang1X--;}
39
40     if ( sensY < (512-tolerance) ){if (ang1Y < 180) ang1Y++;}
41     if ( sensY > (512+tolerance) ){if (ang1Y > 0) ang1Y--;}
42
43     //ang1X=90;ang1Y=90;
44     servX.write( 180-ang1X );
45     servY.write(ang1Y );delay(5);
46
47     ser1X.write( 180-ang1X );
48     ser1Y.write(ang1Y );delay(5);
49     ser2X.write( 180-ang1X );
50     ser2Y.write(ang1Y );delay(5);
51     ser3X.write( 180-ang1X );
52     ser3Y.write(ang1Y );delay(5);
53     ser4X.write( 180-ang1X );
54     ser4Y.write(ang1Y );delay(5);
55     //Serial.print(analogRead(A0));Serial.print(' ');Serial.println(analogRead(A1));
56     //Serial.print(ang1X);Serial.print(' ');Serial.print(ang1Y );
57 }
```

Схема:

