

Наш робот предназначен для прохождения места аварии и спасения пострадавших людей. Он обладает двумя большими LEGO моторами для передвижения. У робота есть ковш с четырьмя секциями для захвата пострадавших на борт. Ковш управляется большим LEGO мотором. У робота также есть дверца сзади, которая выгружает пострадавших в пункт эвакуации, которая управляется большим LEGO мотором. На роботе установлено два датчика цвета HiTechnic для точного и быстрого определения линии, отражающей полосы или зеленого

маркера.

Наш робот использует режим RAW на датчиках цвета для определения яркости линии и одновременно цвета (для поиска маркеров).