



**ШАГАЮЩИЙ
РОБОТ
«Fedot»**

Руководитель:

Лазарев Михаил Сергеевич

Участники:

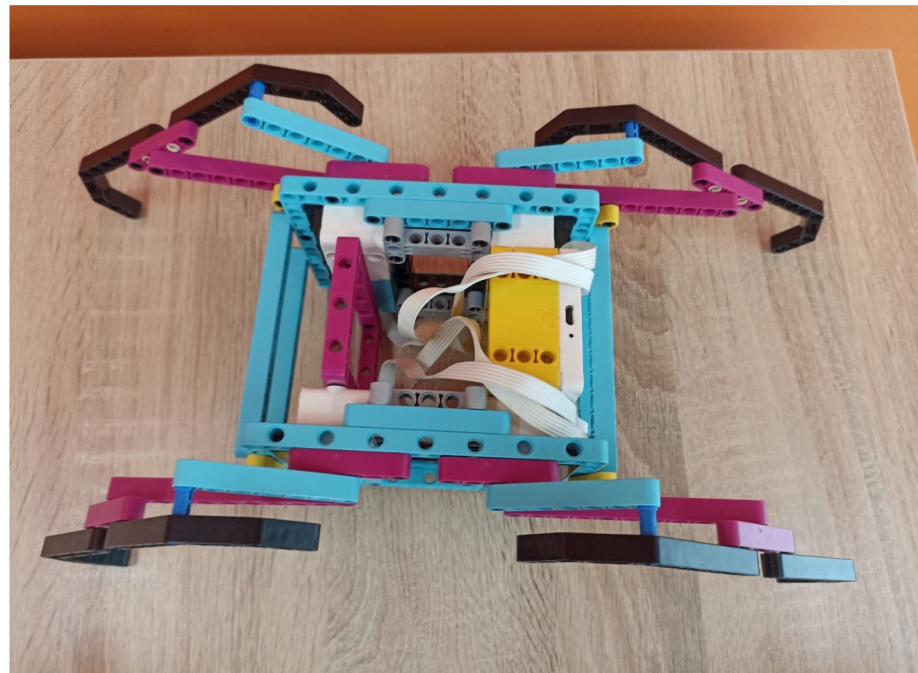
Егоров Эдуард Сергеевич

Чепцов Михаил Васильевич

Фотографии робота «Fedot»



Снизу



Сверху

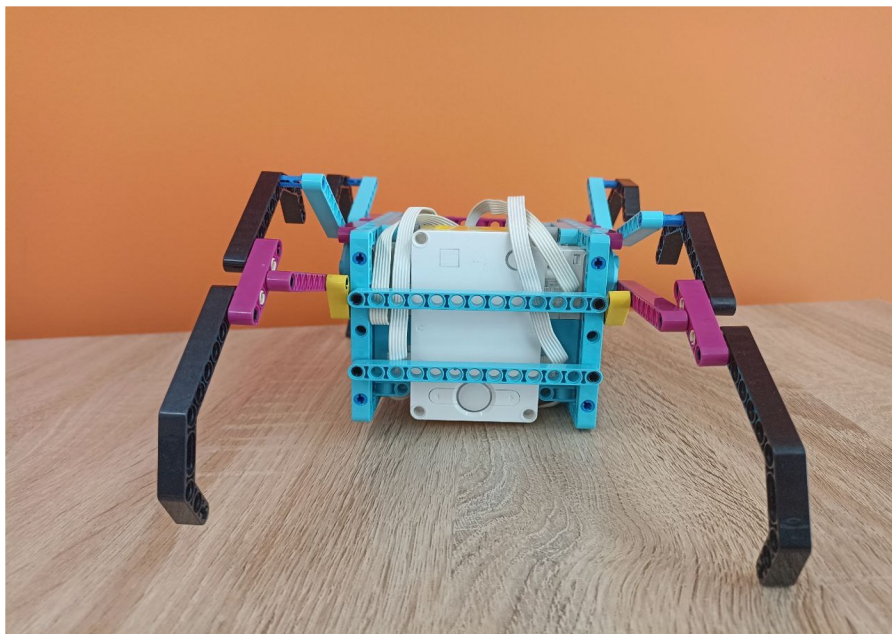


Фото спереди



Фото сбоку

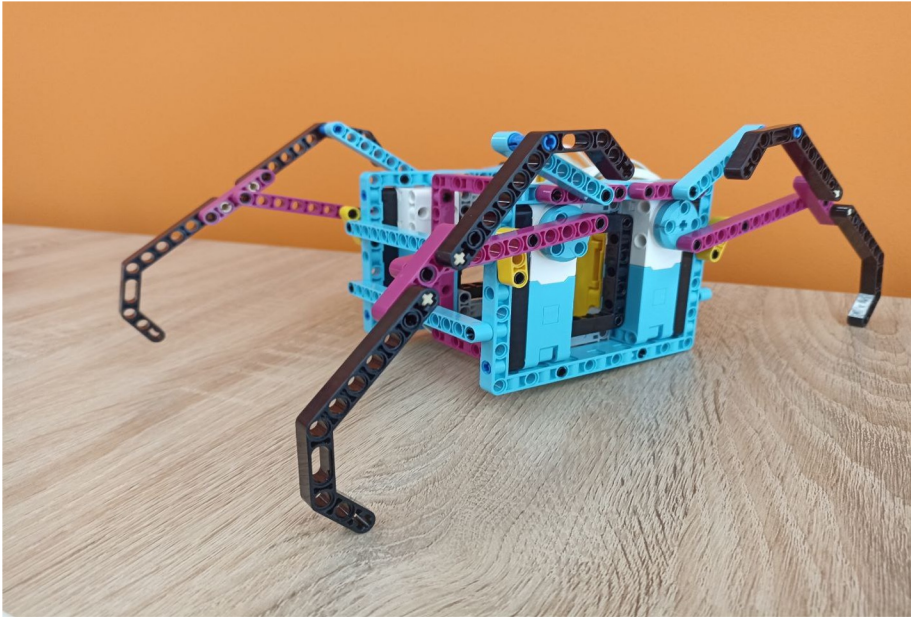


Сзади



С другого бока

Работа механизма движения



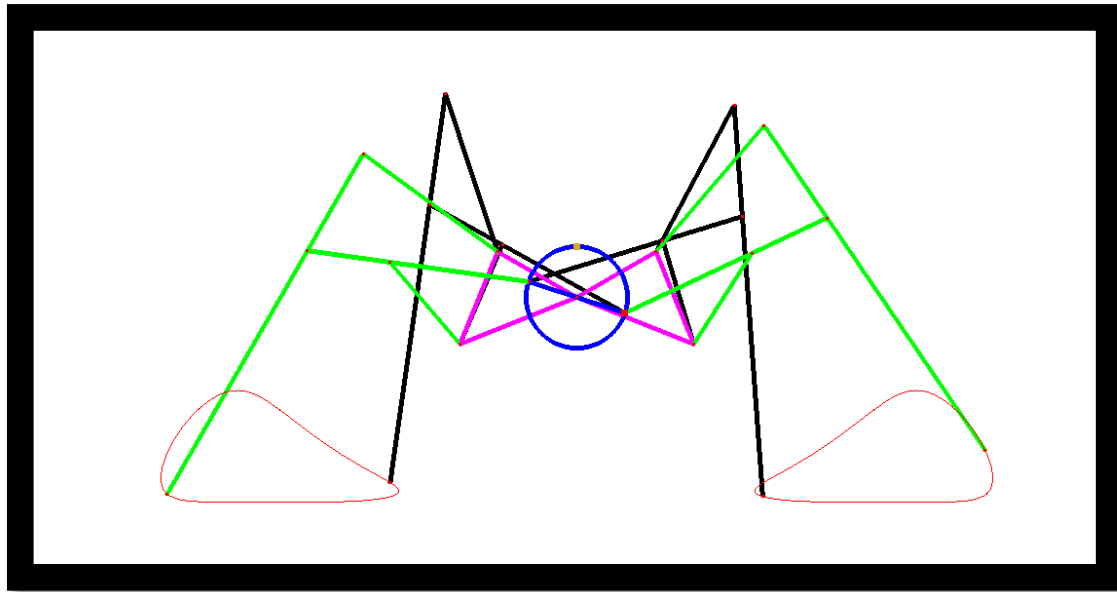
Приближенное фото одной из ног

К ноге прикреплено две балки, одна закреплена на статической точке, а другая подключена к мотору.

При его повороте нога двигается, меняя угол наклона. Четыре подобных “лапы” и выполняют роль механизма движения.

Механизм Кланна

Это движитель, плоский механизм, имитирующий походку животных и способный служить в качестве замены колесу. Механизм состоит из вращающегося звена, кривошипа, двух шатунов и двух сцепок.



Спасибо за внимание!

